АННОТАЦИЯ ДИСЦИПЛИНЫ

«Теория механизмов и машин»

Дисциплина «Теория механизмов и машин» является частью программы бакалавриата «Машиностроение (общий профиль, СУОС)» по направлению «15.03.01 Машиностроение».

Цели и задачи дисциплины

Цели дисциплины: формирование комплекса знаний, необходимых для освоения методов исследования механизмов и машин, широко применяемых в различных областях современной техники. Задачи: - изучение основных видов и принципов работы машин и механизмов, общих методов их анализа и синтеза; методов описания структуры и анализа кинематических и динамических параметров движения типовых механизмов; -проводить оценку функциональных возможностей различных типов механизмов и об ластей их применения; составлять кинематические и динамические расчетные схемы механизмов; разрабатывать алгоритмы и необходимый математический аппарат при исследовании механизмов; использования ЕСКД, стандартов, технической справочной литературы и вычислительной техники в расчетах основных параметров и характеристик механизмов как графическими, так и аналитическими методами при их анализе и синтезе..

Изучаемые объекты дисциплины

- общие вопросы теории механизмов и машин; - структурные и кинематические схемы механизмов, машин и приборов; - общие принципы реализации движения с помощью механизмов; - общие методы исследования и проектирования механизмов; - алгоритмы расчетов параметров и характеристик механизмов.

Объем и виды учебной работы

| Вид учебной работы | Всего часов | Распределение по семестрам в часах Номер семестра 4 | | |
|--|-------------|--|--|--|
| 1. Проведение учебных занятий (включая проведе-ние текущего контроля успеваемости) в форме: 1.1. Контактная аудиторная работа, из них: | 72 | 72 | | |
| - лекции (Л) | 32 | 32 | | |
| - лабораторные работы (ЛР) | 18 | 18 | | |
| - практические занятия, семинары и (или) другие виды занятий семинарского типа (ПЗ) | 18 | 18 | | |
| - контроль самостоятельной работы (КСР) | 4 | 4 | | |
| - контрольная работа | | | | |
| 1.2. Самостоятельная работа студентов (СРС) | 108 | 108 | | |
| 2. Промежуточная аттестация | | | | |
| Экзамен | 36 | 36 | | |
| Дифференцированный зачет | | | | |
| Зачет | <u> </u> | | | |
| Курсовой проект (КП) | | | | |
| Курсовая работа (КР) | 18 | 18 | | |
| Общая трудоемкость дисциплины | 216 | 216 | | |

Краткое содержание дисциплины

| Наименование разделов дисциплины с кратким содержанием | Объем аудиторных занятий по видам в часах Л ЛР ПЗ | | | Объем внеаудиторных занятий по видам в часах СРС |
|--|---|-----|-----|--|
| 4-й сем | | 711 | 113 | Crc |
| Анализ и синтез кулачковых механизмов | 5 | 2 | 2 | 17 |
| Основные параметры кулачковых механизмов. Методы кинематического исследования кулачковых механизмов Типовые законы движения выходных звеньев кулачковых механизмов. Синтез кулачковых механизмов с толкателем. Синтез кулачковых механизмов с плоским толкателем и коромыслом. | | | | |
| Синтез передаточных механизмов | 4 | 2 | 2 | 12 |
| Общие сведения о механических передачах. Зубчатые передачи. Кинематический анализ зубчатых механизмов. Элементы проектирования. | | | | |

| Наименование разделов дисциплины с кратким содержанием | Объем аудиторных занятий по видам в часах | | | Объем внеаудиторных занятий по видам в часах |
|---|---|----|----|--|
| | Л | ЛР | П3 | CPC |
| Кинетостатический (силовой) анализ механизмов. | 4 | 4 | 3 | 17 |
| Основные теоретические предпосылки силового анализа. Кинетостический анализ плоских рычажных механизмов. Определение уравновешивающей силы методом Жуковского. Расчёт мощности двигателя. КПД механизмов. | | | | |
| Колебания в механизмах. | 3 | 2 | 1 | 8 |
| Колебания в рычажных и кулачковых механизмах. Вибрация. Динамическое гашение колебаний. | | | | |
| Структурный анализ и синтез механизмов | 5 | 2 | 2 | 12 |
| Основные понятия и определения . Основы строения механизмов и машин. Структурный анализ и синтез механизмов | | | | |
| Динамический анализ и синтез механизмов | 3 | 4 | 3 | 13 |
| Динамическая модель машинного агрегата. Приведенные параметры механизмов. Уравнение движения машинного агрегата. Определение момента инерции маховика методом Мерцалова. Определение момента инерции маховика методом Виттенбауэра. | | | | |
| Динамика приводов | 3 | 0 | 1 | 12 |
| Общие сведения о приводе машин и механизмов. Элементы динамики приводов. | | | | |
| Кинематический анализ и синтез рычажных механизмов | 5 | 2 | 4 | 17 |
| Аналитический и графоаналитический методы кинематического исследования. Графический метод кинематического исследования. Синтез рычажных механизмов. | | | | |
| ИТОГО по 4-му семестру | 32 | 18 | 18 | 108 |
| ИТОГО по дисциплине | 32 | 18 | 18 | 108 |